

# Maf1 Repetitorium – Übungen

M. Sc. Dawid Kopetzki

KW 26 (24.06.2015)

# Themenübersicht

Themen der heutigen Übung:

- Dimensionsatz
- Lineare Abbildungen
- Basiswechsel
- Determinanten

## Aufgabe zur Dimensionsformel

Seien  $U, W$  Teilräume von  $\mathbb{R}^{15}$ , mit  $\dim U = 7$  und  $\dim W = 11$ .  
In welchen Bereichen kann  $\dim(U \cap W)$  liegen?

### Definitionen

① Sei  $V$  ein Vektorraum und  $U_1, U_2$  Teilräume von  $V$ . Dann sind

- $U_1 \cap U_2$  und
- $U_1 + U_2 =_{df} \{\vec{u}_1 + \vec{u}_2 \mid u_1 \in U_1 \wedge u_2 \in U_2\}$

auch Teilräume von  $V$ .

② Sei  $U$  Teilraum eines endlichdimensionalen Vektorraumes  $V$ , dann gilt

$$\dim U \leq \dim V$$

③ Seien  $U_1, U_2$  Teilräume eines endlichdimensionalen Vektorraumes  $V$ , dann gilt

$$\dim U_1 + \dim U_2 = \dim(U_1 + U_2) + \dim(U_1 \cap U_2)$$

## Lineare Abbildung (Vektorraumhomomorphismus)

Seien  $V$  und  $W$  zwei  $K$ -Vektorräume und  $\varphi: V \rightarrow W$  eine Abbildung.  $\varphi$  heißt **linear** oder **Vektorraumhomomorphismus**, falls

$$\begin{aligned}\varphi(\vec{v} + \vec{w}) &= \varphi(\vec{v}) + \varphi(\vec{w}) \quad , \forall \vec{v}, \vec{w} \in V \\ \varphi(s \cdot \vec{v}) &= s \cdot \varphi(\vec{v}) \quad , \forall s \in K, \vec{v} \in V\end{aligned}$$

## Charakterisierung linearer Abbildungen

Seien  $V$  und  $W$  zwei  $K$ -Vektorräume und  $\varphi: V \rightarrow W$  eine Abbildung.  $\varphi$  heißt **linear** oder **Vektorraumhomomorphismus**, falls

$$\varphi(s \cdot \vec{v} + \vec{w}) = s \cdot \varphi(\vec{v}) + \varphi(\vec{w})$$

für alle  $s \in K$  und  $\vec{v}, \vec{w} \in V$

## Charakterisierung linearer Abbildungen

Seien  $V$  und  $W$  zwei  $K$ -Vektorräume und  $\varphi: V \rightarrow W$  eine Abbildung.  $\varphi$  heißt **linear** oder **Vektorraumhomomorphismus**, falls

$$\varphi(s \cdot \vec{v} + \vec{w}) = s \cdot \varphi(\vec{v}) + \varphi(\vec{w})$$

für alle  $s \in K$  und  $\vec{v}, \vec{w} \in V$

## Aufgabe: Lineare Abbildung

Welche der folgenden Abbildungen sind linear?

- 1  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ , mit  $f(\vec{v}) = v_1 + \dots + v_n$
- 2  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ , mit  $f(\vec{v}) = v_1 \cdot v_2$
- 3  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ , mit  $f(\vec{v}) = (v_1 + 1, 2v_2, v_1 + v_2)$

## Kern und Bild linearer Abbildungen

Seien  $V, W$  zwei  $K$ -Vektorräume und  $\varphi: V \rightarrow W$  eine lineare Abbildung. Dann ist

$$\text{Kern}(\varphi) \stackrel{\text{df}}{=} \{ \vec{v} \in V \mid \varphi(\vec{v}) = \vec{0} \}$$

$$\text{Bild}(\varphi) \stackrel{\text{df}}{=} \{ \varphi(\vec{v}) \mid \vec{v} \in V \}$$

## Aufgabe: Kern/Bild

Sei  $V = \mathbb{R}^2$  und die lineare Abbildung

$$\varphi: V \rightarrow V, \varphi \left( \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Welcher der folgenden Vektoren liegt in  $\text{Kern}(\varphi)$ , welcher in  $\text{Bild}(\varphi)$ :

$$\vec{u} = (6, -3)^t, \vec{v} = (4, 4)^t, \vec{w} = (6, 5)^t$$

## Dimensionsatz für Homomorphismen

Seien  $V, W$  Vektorräume und  $\varphi: V \rightarrow W$  eine lineare Abbildung. Ist  $V$  endlich-dimensional, dann gilt:

$$\dim V = \dim \text{Kern}(\varphi) + \dim \text{Bild}(\varphi)$$

## Aufgabe: Kern/Bild

Sei  $V = \mathbb{R}^2$  und die lineare Abbildung

$$\varphi: V \rightarrow V, \varphi \left( \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Bestimme  $\text{Kern}(\varphi)$  und  $\text{Bild}(\varphi)$

## Injektivität/Surjektivität linearer Abbildungen

Seien  $V, W$  Vektorräume,  $\varphi : V \rightarrow W$  eine lineare Abbildung, dann gilt:

- 1 Kern( $\varphi$ ) ist Teilraum von  $V$  und

$$\text{Kern}(\varphi) = \{\vec{0}\} \Leftrightarrow \varphi \text{ ist injektiv}$$

- 2 Bild( $\varphi$ ) ist Teilraum von  $W$  und

$$\text{Bild}(\varphi) = W \Leftrightarrow \varphi \text{ ist surjektiv}$$

## Aufgabe: Kern/Bild

Sei  $V = \mathbb{R}^2$  und die lineare Abbildung

$$\varphi: V \rightarrow V, \varphi \left( \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Ist  $\varphi$  ein Isomorphismus?



## Eine besondere lineare Abbildung

Sei  $A \in K^{m \times n}$  eine Matrix. Definiere  $\varphi_A$  durch

$$\begin{aligned}\varphi_A: K^n &\rightarrow K^m \\ \vec{x} &\mapsto A \cdot \vec{x}\end{aligned}$$

Jede solche Abbildung  $\varphi_A$  ist linear.

## Eindeutigkeit linearer Abbildungen

Seien  $V, W$   $K$ -VR,  $\{v_1, \dots, v_n\} \subset V$  Basis von  $V$  und  $w_1, \dots, w_n \in W$  Vektoren, dann gibt es **genau eine** lineare Abbildung mit:

$$\begin{aligned}\varphi: V &\rightarrow W \text{ mit} \\ \varphi(v_i) &= w_i \text{ f\"ur } i = 1, \dots, n\end{aligned}$$

Jede lineare Abbildung ist durch die Bilder der Ausgangsbasis eindeutig bestimmt.

## Darstellung linearer Abbildungen

Jede lineare Abbildung  $\varphi: K^n \rightarrow K^m$  ist von der Form  $\varphi = \varphi_A$  für  $A \in K^{m \times n}$ .

$A$  heißt **darstellende Matrix** von  $\varphi$

Wie komme ich an die **darstellende Matrix** von  $\varphi$ ?

## Darstellung linearer Abbildungen

Jede lineare Abbildung  $\varphi: K^n \rightarrow K^m$  ist von der Form  $\varphi = \varphi_A$  für  $A \in K^{m \times n}$ .

$A$  heißt **darstellende Matrix** von  $\varphi$

Wie komme ich an die **darstellende Matrix** von  $\varphi$ ?

## Beispiel

Sei  $\varphi: K^n \rightarrow K^m$  eine lineare Abbildung und  $E_n$  die Standardbasis von  $K^n$ ,

dann ist  $\varphi(\vec{e}_i) = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ \vdots \\ a_{mi} \end{pmatrix} \in K^m, 1 \leq i \leq n$

und somit  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \in K^{m \times n}$

## Matrix einer linearen Abbildung

Seien  $V, W$  endlich dimensionale  $K$ -VR,  $\dim V = n$  mit Basis  $B = (\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n)$  und  $\dim W = m$  mit Basis  $B' = (\vec{w}_1, \dots, \vec{w}_m)$ . Sei  $\varphi: V \rightarrow W$  eine lineare Abbildung. Die durch

$$\varphi(\vec{v}_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} \cdot \vec{w}_i \quad \text{für } i = 1, \dots, m \quad j = 1, \dots, n$$

definierte Matrix  $(a_{ij}) \in K^{m \times n}$  heißt Matrix von  $\varphi$  bezüglich der Basen  $B$  und  $B'$ .

$${}_{B'}[\varphi]_B = (a_{ij}) \in K^{m \times n}$$

## Basiswechselmatrix

Sei  $V$  ein  $K$ -VR mit Basen  $B = (\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n)$  und  $B' = (\vec{w}_1, \dots, \vec{w}_n)$ , dann heißt die Matrix

$$Q = (q_{ij}) = {}_{B'}[id_V]_B$$

## Basiswechselmatrix.

Die Basiswechselmatrix  $Q = {}_{B'}[id_V]_B$  ist invertierbar mit  $Q^{-1} = {}_B[id_V]_{B'}$

## Berechnung von Basistransformationen

Seien  $V, W$  endlich-dimensionale  $K$ -VR mit  $B, B'$  Basen von  $V$  und  $C, C'$  Basen von  $W$ . Sei  $\varphi: V \rightarrow W$  eine lineare Abbildung. Dann ist

$$c'[\varphi]_{B'} = c' [id_W]_C \cdot c [\varphi]_B \cdot [id_V]_{B'}$$

## Basiswechsel/Basistransformation

Gegeben sind die Vektorräume  $\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2$  mit den zugehörigen Standardbasen  $E_3 = \{(1, 0, 0)^t, (0, 1, 0)^t, (0, 0, 1)^t\}$  und  $E_2 = \{(1, 0)^t, (0, 1)^t\}$ . Die lineare Abbildung  $\varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  sei definiert durch:

$$\varphi \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + 2y + 3z \\ 2x + 3y + 4z \end{pmatrix}$$

- 1 Geben Sie die Matrix  $E_2[\varphi]_{E_3}$  von  $\varphi$  bezüglich der Standardbasen an.
- 2 Geben Sie die Matrix  $B_2[\varphi]_{B_3}$  von  $\varphi$  an, für die Basen
  - $B_3 = \{(1, 2, -1)^t, (2, -1, 2)^t, (3, 1, -1)^t\}$
  - $B_2 = \{(1, 2)^t, (2, 3)^t\}$

## Basistransformation/Basiswechsel

Gegeben VR  $\mathbb{R}^3$  mit  $B = \{(1, 3, 0)^t, (0, 2, 1)^t, (1, 1, 0)^t\}$  und  $\mathbb{R}^4$  mit Basis  $E_4$ . Die lineare Abbildung  $\varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$  ist definiert durch:

$$\varphi((1, 3, 0)^t) = (1, 0, 1, 0)^t$$

$$\varphi((0, 2, 1)^t) = (0, 0, 1, 0)^t$$

$$\varphi((1, 1, 0)^t) = (1, 1, 0, 0)^t$$

- ① Geben Sie die Matrix  $E_4[\varphi]_B$  von  $\varphi$  an.
- ② Bestimmen Sie die Matrix  $E_4[\varphi]_{E_3}$ .

Lösung  $E_4[\varphi]_{E_3} = \begin{pmatrix} \frac{3}{2} & -\frac{1}{2} & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -1 \end{pmatrix}$

## Streichungsmatrix

Sei  $A$  eine  $n \times n$  Matrix, dann ist  $\check{A}_{ij}$  die  $(n-1) \times (n-1)$  Matrix die entsteht, indem man die  $i$ -te Zeile und  $j$ -te Spalte auf  $A$  streicht.  $\check{A}_{ij}$  wird Streichungsmatrix genannt.

## Entwicklung nach einer Zeile/Spalte

Die Berechnung der Determinante einer  $(n \times n)$ -Matrix lässt sich rekursiv definieren:

- Für  $n = 1$  ist  $\det(A) = a_{11}$
- Für  $n > 1$  ist  $\det(A)$  entwickelt nach:
  - der  $i$ -ten Zeile:  $\det(A) = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \cdot \det(\check{A}_{ij})$  für festes  $i \in \{1, \dots, n\}$
  - der  $j$ -ten Spalte:  $\det(A) = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \cdot \det(\check{A}_{ij})$  für festes  $j \in \{1, \dots, n\}$

## Regeln für Entwicklung

$$i\text{-ten Zeile: } \det(A) = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \cdot \det(\check{A}_{ij})$$

$$j\text{-ten Spalte: } \det(A) = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \cdot \det(\check{A}_{ij})$$

## Aufgabe: Determinante berechnen

Berechnen Sie die Determinante der folgenden Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 2 \\ 2 & -1 & 1 & -1 \\ 3 & 3 & 2 & -2 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Lösung:  $\det(A) = -10$



## Obere Diagonalmatrix

Die Determinante einer **oberen** ( $n \times n$ ) **Dreiecksmatrix** (unter der Hauptdiagonalen sind nur „Null“-Einträge) berechnet sich durch:

$$\det(A) = \prod_{i=1}^n a_{ii}$$

## Auswirkungen von elementaren Zeilenumformungen auf det

Entsteht  $A'$  aus  $A$  durch...

- $V_{k,l}$ , so gilt:  $\det(A') = -\det(A)$
- $M_k(c)$ , so gilt:  $\det(A') = c \cdot \det(A)$
- $A_{k,l}(c)$ , so gilt:  $\det(A') = \det(A)$

## Auswirkungen von elementaren Zeilenumformungen auf det

Entsteht  $A'$  aus  $A$  durch...

- $V_{k,l}$ , so gilt:  $\det(A') = -\det(A)$
- $M_k(c)$ , so gilt:  $\det(A') = c \cdot \det(A)$
- $A_{k,l}(c)$ , so gilt:  $\det(A') = \det(A)$

## Aufgabe: Determinante berechnen

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -1 & 0 & 6 \\ 1 & 0 & -1 & 0 & 2 \\ 4 & 6 & -3 & 5 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 3 & 1 \\ 2 & -1 & 3 & 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow A_{\Delta} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -4 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & -1 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \frac{6}{11} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{190}{11} \end{pmatrix} \text{ durch:}$$

 $V_{1,2}, A_{1,2}(-3), A_{1,3}(-4), A_{1,4}(-1), A_{1,5}(-2), V_{2,5}, A_{2,3}(6), A_{2,5}(2),$ 
 $\hat{V}_{3,5}, V_{3,4}, A_{3,4}(-31), A_{3,5}(-8), V_{4,5}, M_4(-\frac{1}{22}), A_{4,5}(82)$ 
Bestimmen Sie  $\det(A)$ .Lösung:  $\det(A) = -380$